

### Corsi di Laurea in Ingegneria Meccanica e Informatica Anno Accademico 2016/2017 Meccanica Razionale

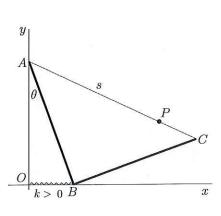
Nome	
N. Matricola	 Ancona, 22 aprile 2017

1. Un corpo rigido è formato da due aste AB e BC, di ugual lunghezza L e masse rispettivamente  $M_1$  ed  $M_2$ , saldate ad angolo retto nell'estremo comune B. Il corpo si muove nel piano verticale O(x,y) (vedi figura) con l'estremo comune B vincolato a scorrere senza attrito sull'asse x e l'estremo A a scorrere senza attrito sull'asse y. Un punto P di massa m è inoltre vincolato a scorrere senza attrito sul segmento (privo di massa) AC. Infine, una molla di costante elastica k > 0 collega il punto B con l'origine O. Introdotti i parametri

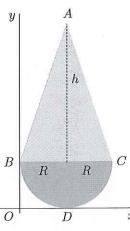
$$\lambda = \frac{M_2 - M_1}{m} \qquad \mu = \frac{k L \sqrt{2}}{m g}$$

e scegliendo come coordinate lagrangiane gli angoli  $\theta = \widehat{OAB}$  ed s (la distanza di P da A) mostrati in figura, si chiede di:

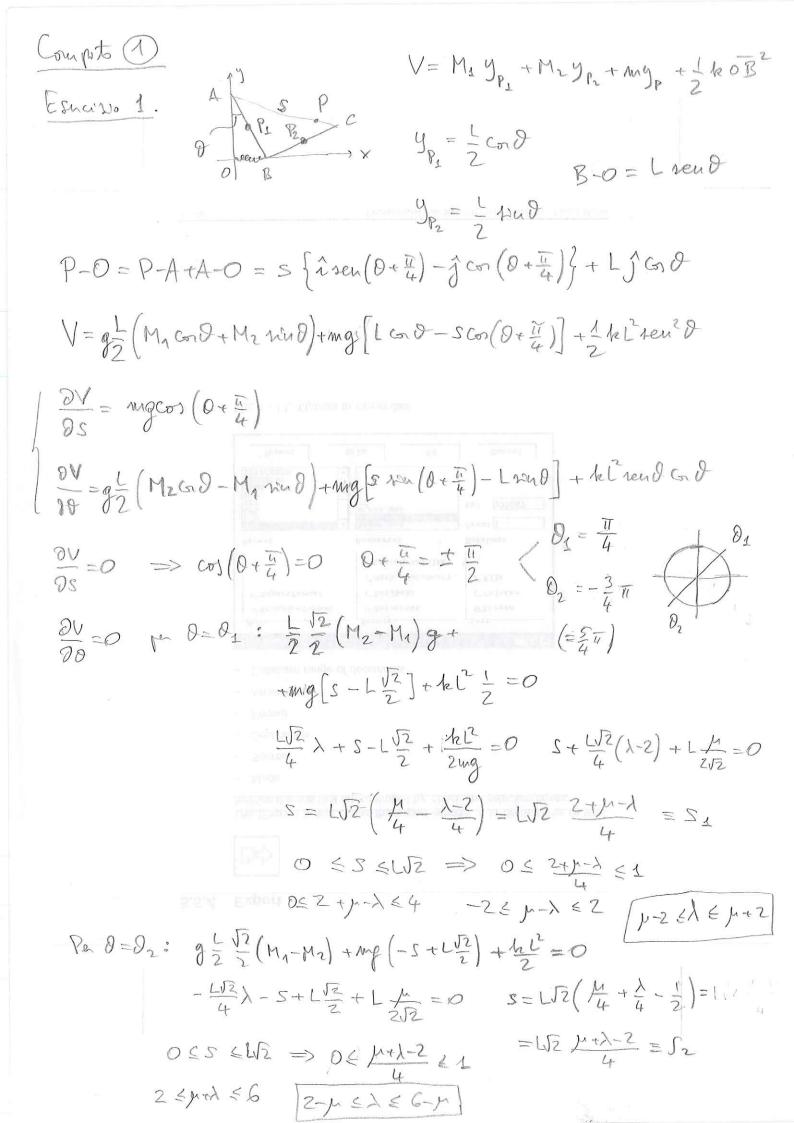
- scrivere l'energia potenziale del sistema;
- determinare le configurazioni di equilibrio in funzione di  $\lambda$  e  $\mu$  e scrivere la relazione cui devono soddisfare  $\lambda$  e  $\mu$  affinchè il punto P si trovi, all'equilibrio, all'interno del segmento AC;
- determinare le reazioni vincolari all'equilibrio.
- 2. Una lamina piana non omogenea di massa M è costituita da un triangolo isoscele ABC di altezza h e base 2R e da un semicerchio BCD (vedi figura) di raggio R; la massa del semicerchio è doppia della massa del triangolo. Calcolare la matrice d'inerzia della lamina nel sistema solidale O(x, y, z) mostrato in figura, con l'asse x tangente al semicerchio in D e l'asse y tangente al semicerchio in B (vedi figura).



Problema 1



Problema 2



### Recom uncles

$$\theta = \theta_1$$

$$\vec{\Phi}_B = \Phi_B \hat{j}$$

$$= \frac{2}{Rh} \int_{0}^{R} dx \left(\frac{h}{R}\right)^{2} \frac{(R-x)^{2}}{2} = \frac{1}{Rh} \left(\frac{h}{R}\right)^{2} \frac{R^{3}}{3} = \frac{1}{3}h$$

I wengols in H(x1, y1):

$$I_{11} = 26 \int_{0}^{R} dx \int_{0}^{h} (R-x) = 26 \int_{0}^{R} dx \frac{1}{3} (\frac{h}{R})^{3} (R-x)^{3} = \frac{26}{3} (\frac{h}{R})^{3} \frac{R^{4}}{4} = \frac{1}{6} \frac{m_{T}}{Rh} R^{3} = \frac{1}{3} \frac{m_{T}}{4} \frac{m_{T}}{4} \frac{1}{6} \frac{m_{T}}{Rh} R^{3} = \frac{1}{3} \frac{m_{T}}{4} \frac{m_{T}}{$$

$$I_{22} = 20 \int_{0}^{R} dx \int_{R}^{\frac{h}{2}(e-x)} dy x^{2} = 20 \int_{0}^{2} dx x^{2} \frac{h}{R}(R-x) = \frac{1}{6} m_{T} h^{2}$$

$$I_{22} = \frac{1}{6} m_{\tau} R^2 + m_{\tau} R^2 = \frac{1}{6} m_{\tau} R^2$$
  $I_{33} = I_{11} + I_{22}$ 

$$= \frac{2}{\pi R^2} \frac{R^3}{3} \cdot 2 = \frac{4R}{3\pi} = d$$

$$= 6 \frac{\pi}{2} \frac{R^{4}}{h} = \frac{1}{4} m_{c} R^{2} = I_{22} I_{33} = \frac{1}{2} m_{c} R^{2}$$



### Corsi di Laurea in Ingegneria Meccanica e Informatica Anno Accademico 2016/2017 Meccanica Razionale

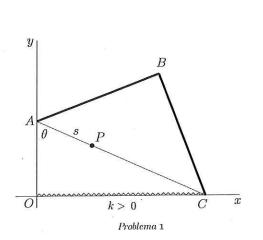
Nome	
N. Matricola	 Ancona, 22 aprile 2017

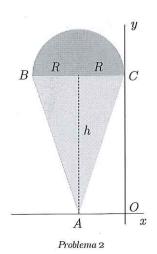
1. Un corpo rigido è formato da due aste AB e BC, di ugual lunghezza L e masse rispettivamente  $M_1$  ed  $M_2$ , saldate ad angolo retto nell'estremo comune B. Il corpo si muove nel piano verticale O(x,y) (vedi figura) con l'estremo A vincolato a scorrere senza attrito sull'asse y e l'estremo C a scorrere senza attrito sull'asse x. Un punto P di massa m è inoltre vincolato a scorrere senza attrito sul segmento (privo di massa) AC. Infine, una molla di costante elastica k > 0 collega il punto C con l'origine O. Introdotto il parametro

$$\lambda = 4 - \frac{M_2 - M_1}{m}$$

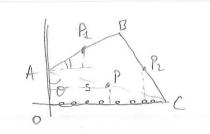
e scegliendo come coordinate lagrangiane gli angoli  $\theta = \widehat{HBC}$  ed s (la distanza di P da A) mostrati in figura, si chiede di:

- scrivere l'energia potenziale del sistema;
- determinare le configurazioni di equilibrio in funzione di  $\lambda$  e scrivere la relazione cui deve soddisfare  $\lambda$  affinchè il punto P si trovi, all'equilibrio, all'interno del segmento AC;
- determinare le reazioni vincolari all'equilibrio.
- 2. Una lamina piana non omogenea di massa M è costituita da un triangolo isoscele ABC di altezza h e base 2R e da un semicerchio di diametro BC = 2R (vedi figura); la massa del semicerchio è doppia della massa del triangolo. Calcolare la matrice d'inerzia della lamina nel sistema solidale O(x, y, z) mostrato in figura, con l'asse x passante per A e parallelo alla base BC e l'asse y tangente al semicerchio in C (vedi figura).





Conjute 2 1.



$$y_{p_{1}} = y_{A} + \frac{1}{2} \ln \left( \frac{\pi}{4} - \left( \frac{\pi}{2} - 0 \right) \right) = L\sqrt{2} \cosh \left( \frac{1}{2} - \frac{1}{4} \right)$$

$$y_{p_{1}} = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{2} - 0 \right) = \frac{1}{2} \cos \left( \frac{\pi}{2} - \left( \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{2} - 0 \right) \right) = \frac{L}{2} \cos \left( \frac{\pi}{2} - \frac{\pi}{4} \right)$$

$$y_{p} = y_{A} - 5 \cos \theta = (L\sqrt{2} - 5) \cos \theta$$

$$y_{p} = y_{A} - 5 \cos \theta = (L\sqrt{2} - 5) \cos \theta$$

Y=H,g[LV2 csd+ = 2en(0-4)]+M29 = (s-4)+mg(LV2-s)csd+
+ 12 la(LV2 wnd)2

$$\frac{\partial V}{\partial S} = - m_{\xi} c_{5} d$$

$$\frac{\partial V}{\partial S} = M_{\eta} g \left[ \frac{1}{2} c_{5} \left( 0 - \frac{U}{4} \right) - \sqrt{2} n c_{4} d \right] - M_{\eta} g \left[ \frac{1}{2} n c_{4} \left( 0 - \frac{U}{4} \right) + m_{\eta} \left( S - U \sqrt{2} \right) n c_{4} d \right]$$

$$+ 2 h U^{2} n c_{4} d c_{5} d$$

$$\frac{\partial V}{\partial S} = 0 \implies c_{5} d = 0$$

$$0 = \left( -\frac{U}{4} \right) = 0$$

$$\begin{aligned}
\partial_{1} &: \frac{\partial V}{\partial \theta} = 0 \implies M_{4}gL\left(\frac{\sqrt{2}}{4} - \sqrt{2}\right) - M_{2}gL\frac{\sqrt{2}}{2} + mg\left(S - L\sqrt{2}\right)\frac{\sqrt{2}}{2} = 0 \\
-L\left(\frac{3M_{4} + M_{2}}{4m}\right) + \frac{\sqrt{2}}{2}\left(S - L\sqrt{2}\right) = 0 \\
S - L\sqrt{2} - L\sqrt{2} + \frac{4M_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0 \\
S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} + M_{1}}{4m} = 0 \\
-L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0 \\
S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0
\end{aligned}$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{1}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

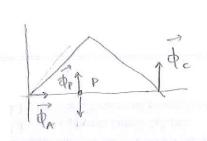
$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1} + M_{2} - M_{2}}{4m} = 0$$

$$S - L\sqrt{2} + \frac{4m_{1}$$

## Reepmi wusteri



E succeed 2.

HPs = 
$$\frac{1}{3}h$$
 triengs6

HPs =  $\frac{4R}{3\pi}$  senscerchio

(v. conjusto (1))

Rept >  $\frac{1}{3\pi}$   $\frac{1}{2\pi}$   $\frac{1}{2\pi}$ 

$$I_{22} = \sigma \int \frac{dx}{dx} \int \frac{dy}{dy} x^2 + \sigma \int \frac{dx}{dx} \int \frac{dy}{dx} x^2 = \sigma \int \frac{dx}{dx} x^2 h \left(1 + \frac{x+R}{R}\right) + \frac{h}{R}(x+R)$$

$$+6 \int_{R}^{0} dx x^{2} h\left(1 - \frac{x+R}{R}\right) = 6 h\left(\left[\frac{x^{3}}{3} + \frac{x^{4}}{4R} + \frac{x^{3}}{3}\right]^{-R}\right) +$$

Sensandis in H(X,y')

more take production and the second s

#### Corsi di Laurea in Ingegneria Meccanica e Informatica Anno Accademico 2016/2017 Meccanica Razionale

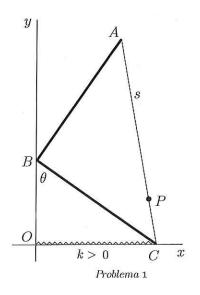
Nome	
N. Matricola	 Ancona, 22 aprile 2017

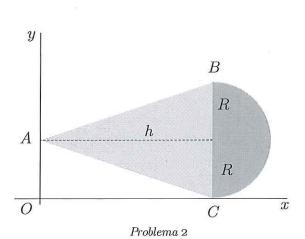
1. Un corpo rigido è formato da due aste AB e BC, di ugual lunghezza L e masse rispettivamente  $M_1$  ed  $M_2$ , saldate ad angolo retto nell'estremo comune B. Il corpo si muove nel piano verticale O(x,y) (vedi figura) con l'estremo B vincolato a scorrere senza attrito sull'asse y e l'estremo C a scorrere senza attrito sull'asse x. Un punto P di massa m è inoltre vincolato a scorrere senza attrito sul segmento (privo di massa) AC. Infine, una molla di costante elastica k > 0 collega il punto C con l'origine O. Introdotti i parametri

$$\lambda = \frac{3 M_1 + M_2}{m} \qquad \mu = \frac{k L \sqrt{2}}{m g} \quad \text{obsc}$$

e scegliendo come coordinate lagrangiane gli angoli  $\theta = \widehat{OAB}$  ed s (la distanza di P da A) mostrati in figura, si chiede di:

- scrivere l'energia potenziale del sistema;
- determinare le configurazioni di equilibrio in funzione di  $\lambda$  e scrivere la relazione cui deve soddisfare  $\lambda$  affinchè il punto P si trovi, all'equilibrio, all'interno del segmento AC;
- determinare le reazioni vincolari all'equilibrio.
- 2. Una lamina piana non omogenea di massa M è costituita da un triangolo isoscele ABC di altezza h e base 2R e da un semicerchio di diametro BC = 2R (vedi figura); la massa del semicerchio è doppia della massa del triangolo. Calcolare la matrice d'inerzia della lamina nel sistema solidale O(x, y, z) mostrato in figura, con l'asse y passante per A e parallelo alla base BC e l'asse x tangente al semicerchio in C (vedi figura).





Compité 3  V= Magy n + Magy n + Magy n + magy p +  Esencirio 1.  Brance A  V= Magy n + Magy n + magy p +  2 koc²
$y_{p_2} = L_{ca}\theta + \frac{L}{2}\sin\theta$ $y_{p_2} = \frac{L}{2}\cos\theta$ $y_{p_2} = \frac{L}{2}\cos\theta$
$V = V_A - 5\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) = L\cos\theta + L\sin\theta - 5\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right)$ $V = M_1 g L\left(\cos\theta + \frac{1}{2}\sin\theta\right) + M_2 g \frac{L}{2}\cos\theta + \log\left[\left(\cos\theta + \cos\theta\right) - 5\cos\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right)\right]$
+ 1/2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /2 /
$\frac{\partial V}{\partial S} = \cos\left(\frac{\pi}{4} - 0\right)$
DU = Migh ( \frac{1}{2} cold - mid) - Meg \frac{1}{2} mid + might (cold - mid) - 5 min (\frac{11}{4} - 0)] - 4 kL^2 mid cold
$\frac{\partial V}{\partial S} = 0 \implies Cor\left(\frac{\pi}{4} - \theta\right) = 0 \qquad \frac{\pi}{4} - \theta = \pm \frac{\pi}{2} \left(\frac{\theta_1}{4} - \frac{\pi}{4}\right) = 0$ $\frac{\pi}{4} - \theta = \pm \frac{\pi}{2} \left(\frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{4}\right) = 0$ $\frac{\pi}{4} - \theta = \pm \frac{\pi}{2} \left(\frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{4}\right) = 0$
D1: 20 =0 => Magl \frac{\sqrt{2}}{4} (1+2) + Mag \frac{\sqrt{2}}{2} + mg[\sqrt{2}-5] - \lambda \lambda \frac{2}{2} = 0
$\frac{3M_1+M_2}{4}$ gLV2 + Mg(LV2-s) - $\frac{hL^2}{2}$ = 0
$\frac{1}{4} \sqrt{2} + \sqrt{2} - s - \frac{1}{2\sqrt{2}} = 0$ $5 = \sqrt{2} \left(1 + \frac{1}{4} - \frac{1}{4}\right) = 0$ $= \sqrt{2} \left(1 + \frac{1}{4} - \frac{1}{4}\right) = 0$
0 = 5 = LV2 => 0 = 4+1 + = 1 0 = h + h - h = h
Atterum: 200 seapre

$$0_{2}: \frac{2V}{90} = 0 \implies \text{Might} \left[ \frac{1}{2} \left( -\frac{\sqrt{2}}{2} - \sqrt{2} \right) - \text{Might} \left[ \frac{1}{2} \left( -\frac{\sqrt{2}}{2} - \sqrt{2} \right) - \frac{hl^{2}}{2} = 0 \right] - \frac{hl^{2}}{2} = 0$$

$$- \frac{\lambda}{4} L\sqrt{2} + S - L\sqrt{2} - \frac{1}{2} \frac{h}{4} = 0$$

$$S = L\sqrt{2} \left( 1 + \frac{\lambda}{4} + \frac{h}{4} \right) = L\sqrt{2} \frac{h + \lambda + h}{4}$$

$$0 \le S \le L\sqrt{2} \implies 0 \le \frac{4 + \lambda + h}{4} \le 1$$

$$0 \le 4 + \lambda + h \le 4 \text{ Attentione: } \lambda + h > 0 \text{ 2empre}$$

054+x+p54 Attensione: x+p >0 sempre quand 4+x+p54 me ventrate

Reenow wincsler

Esnano Z.

$$P_{oH} = \frac{h}{3}$$
 troepolo

 $P_{oH} = \frac{h}{3}$  troepolo

 $P_{oH} = \frac{h}{3}$  troepolo

 $P_{oH} = \frac{h}{3}$  remicuchio

Though: 
$$I_{M} = 6 \int_{0}^{h} \frac{R(x+h)}{h(x+h)} = 6 \int_{0}^{h}$$

$$I_{22} = 6 \int_{0}^{h} dx \int_{0}^{R} \frac{R(x+h)}{h} dy x^{2} = 6 \int_{0}^{h} dx x^{2} \frac{R}{h} 2x = 6 \frac{R}{h} \frac{h^{4}}{2} = \frac{1}{2} \frac{W_{1}h^{2}}{h}$$

$$I_{22} = I_{II} = \frac{1}{4} m_{c} R^{2}$$
  $I_{33} = I_{II} + I_{22} = \frac{1}{2} m_{c} R^{2}$ 

# Januachi in O(x18)

$$\overline{L} = \overline{L} + \frac{1}{3} + \frac{1}{3} = \frac{1}{3} + \frac{1}{3} = \frac{1}{3} + \frac{1}{3} = \frac{1}{3} =$$