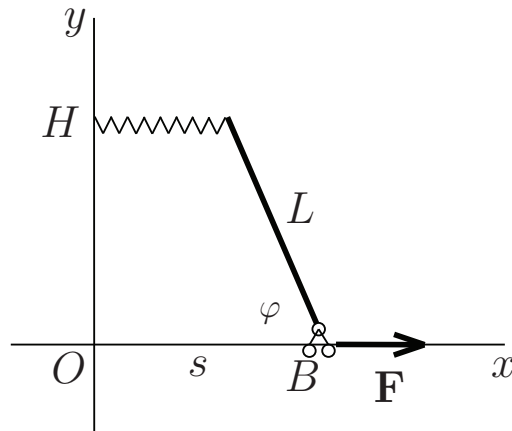


Corso di Laurea in Ingegneria Meccanica
Anno Accademico 2019/2020
Meccanica Razionale - Appello del 10/06/2020
Appello svolto in modalità a distanza

Nome
N. Matricola

Ancona, 10 giugno 2020

1. Un'asta di lunghezza L e massa m si muove nel piano verticale $O(x, y)$, libera di ruotare attorno all'estremo B che scorre senza attrito sull'asse x . Una molla di costante elastica $k > 0$ collega l'estremo A con la sua proiezione H sull'asse y ed una forza costante $\mathbf{F} = F\hat{\mathbf{i}}$, con $F > 0$ agisce sul punto B . Usando le coordinate lagrangiane s e φ indicate in figura, si chiede di:



- (a) scrivere l'energia cinetica dell'asta;
- (b) scrivere l'energia potenziale dell'asta;
- (c) determinare le configurazioni di equilibrio dell'asta usando le equazioni cardinali della statica.

Svolgimento. Calcoliamo preliminarmente le coordinate e velocità del centro di massa:

$$\begin{aligned}
 P_0 - O &= \left(s - \frac{L}{2} \cos \varphi \right) \hat{\mathbf{i}} + \frac{L}{2} \sin \varphi \hat{\mathbf{j}} \\
 \mathbf{v}_0 &= \left(\dot{s} + \frac{L}{2} \dot{\varphi} \sin \varphi \right) \hat{\mathbf{i}} + \frac{L}{2} \dot{\varphi} \cos \varphi \hat{\mathbf{j}} \\
 v_0^2 &= \dot{s}^2 + \frac{L^2}{4} \dot{\varphi}^2 + L \dot{s} \dot{\varphi} \sin \varphi
 \end{aligned}$$

(a) Per scrivere l'energia cinetica dell'asta usiamo il teorema di König:

$$\begin{aligned}
 T &= \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} I_z(P_0) \omega^2 = \frac{1}{2} m \left\{ \dot{s}^2 + \frac{L^2}{4} \dot{\varphi}^2 + L \dot{s} \dot{\varphi} \sin \varphi \right\} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{12} m L^2 \right) \dot{\varphi}^2 = \\
 &= \frac{1}{2} m \left\{ \dot{s}^2 + \frac{L^2}{3} \dot{\varphi}^2 + L \dot{s} \dot{\varphi} \sin \varphi \right\}
 \end{aligned}$$

(b) L'energia potenziale è la somma di tre contributi, dovuti alla forza peso, alla molla ed alla forza costante \mathbf{F} (una forza costante è conservativa):

$$\begin{aligned}
 V &= m g y_0 + \frac{1}{2} k (s - L \cos \varphi)^2 - F x_B = \\
 &= \frac{m g L}{2} \sin \varphi + \frac{1}{2} k (s - L \cos \varphi)^2 - F s
 \end{aligned}$$

(c) Le forze che agiscono sul sistema sono: la forza peso applicata al centro di massa; la forza elastica applicata nel punto A ; la forza costante \mathbf{F} applicata nel punto B ; la reazione vincolare Φ_B . Le equazioni cardinali della statica, scelto B come polo, sono:

$$\begin{aligned}
 -m g \hat{\mathbf{j}} + F \hat{\mathbf{i}} + k(H - A) + \Phi_B \hat{\mathbf{j}} &= 0 \\
 (P_0 - B) \times (-m g \hat{\mathbf{j}}) + (A - B) \times [k(H - A)] &= 0
 \end{aligned}$$

Priettando la prima lungo $\hat{\mathbf{i}}$ e $\hat{\mathbf{j}}$ ed esplicitando abbiamo

$$\begin{aligned}
 \Phi_B - m g &= 0 \\
 F - k (s - L \cos \varphi) &= 0 \\
 \frac{m g L}{2} \cos \varphi + k L (s - L \cos \varphi) \sin \varphi &= 0
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Phi_B &= m g \\
 k (s - L \cos \varphi) &= F \\
 \frac{m g L}{2} \cos \varphi + L F \sin \varphi &= 0
 \end{aligned}$$

Dall'ultima equazione si vede che $\cos \varphi = 0$ non è soluzione; l'equazione è pertanto equivalente a

$$\tan \varphi = -\frac{m g}{2 F}$$

che dà due soluzioni, φ_1 e φ_2 nel II e IV quadrante. I corrispondenti valori di s si ottengono dall'equazione

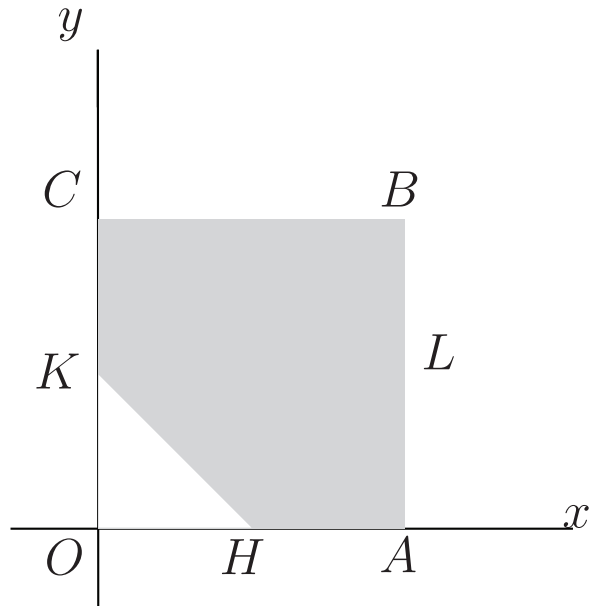
$$s = L \cos \varphi + \frac{F}{k}$$

cioè

$$s_1 = L \cos \varphi_1 + \frac{F}{k} = -\frac{L}{\sqrt{1 + (mg/2F)^2}} + \frac{F}{k}$$
$$s_2 = L \cos \varphi_2 + \frac{F}{k} = \frac{L}{\sqrt{1 + (mg/2F)^2}} + \frac{F}{k}$$

Le configurazioni di equilibrio sono quindi (s_1, φ_1) e (s_2, φ_2) .

2. Nel sistema di riferimento solidale $O(x, y, z)$, con l'asse z ortogonale al piano della figura, calcolare la matrice d'inerzia della lamina ivi mostrata, avente massa m e costituita dal quadrato $OABC$ di lato L , privato del triangolo rettangolo isoscele OHK , rettangolo in O , con H e K i punti medi dei lati OA e OC .



Non si possono usare le formule notevoli dei momenti d'inerzia.

Svolgimento. Indichiamo con m_1 la massa del quadrato pieno e con m_2 la massa del foro triangolare. Abbiamo

$$\begin{aligned} m_1 - m_2 &= m \\ \frac{m_1}{m_2} &= \frac{L^2}{L^2/8} = 8 \end{aligned}$$

Da cui

$$m_2 = \frac{m}{7} \quad m_1 = \frac{8}{7} m$$

Dalla simmetria della figura abbiamo che $I_{11} = I_{22}$ e $I_{33} = I_{11} + I_{22}$. Per il quadrato abbiamo:

$$\begin{aligned} I_{11} &= \sigma \int_0^L \int_0^L y^2 dx dy = \sigma \int_0^L y^2 L dy = \sigma \frac{L^4}{3} = \frac{1}{3} m_1 L^2 \\ I_{12} &= -\sigma \int_0^L \int_0^L xy dx dy = -\sigma \int_0^L y \frac{L^2}{2} dy = -\sigma \frac{L^4}{4} = -\frac{1}{4} m_1 L^2 \end{aligned}$$

Per il triangolo:

$$\begin{aligned} I_{11} &= \sigma \int_0^{L/2} dx \int_0^{L/2-x} y^2 dy = \sigma \int_0^{L/2} \frac{(L/2-x)^3}{3} dx = \sigma \int_0^{L/2} \frac{\xi^3}{3} d\xi = \sigma \frac{(L/2)^4}{12} = \\ &= \sigma \frac{L^4}{16 \times 12} = \frac{1}{24} m_2 L^2 \\ I_{12} &= -\sigma \int_0^{L/2} dx \int_0^{L/2-x} xy dy = -\sigma \int_0^{L/2} dx x \frac{(L/2-x)^2}{2} dy = \\ &= -\frac{1}{2} \sigma \int_0^{L/2} x \left(\frac{L^2}{2} + x^2 - Lx \right) dx = -\sigma \frac{L^4}{384} = -\frac{1}{48} m_2 L^2 \end{aligned}$$

Raccogliendo:

$$\begin{aligned} I_{11} &= \frac{1}{3} m_1 L^2 - \frac{1}{24} m_2 L^2 = \frac{1}{3} \frac{8}{7} m L^2 - \frac{1}{24} \frac{1}{7} m L^2 = \frac{1}{7} \left(\frac{8}{3} - \frac{1}{24} \right) m L^2 = \\ &= \frac{1}{7} \frac{63}{24} m L^2 = \frac{9}{24} m L^2 = \frac{3}{8} m L^2 = I_{22} \end{aligned}$$

$$I_{33} = \frac{3}{4} m L^2$$

$$\begin{aligned} I_{12} &= -\frac{1}{4} m_1 L^2 + \frac{1}{48} m_2 L^2 = -\frac{1}{4} \frac{8}{7} m L^2 + \frac{1}{48} \frac{1}{7} m L^2 = \frac{1}{7} \left(\frac{1}{48} - 2 \right) m L^2 = \\ &= -\frac{95}{48 \times 7} m L^2 = -\frac{95}{336} m L^2 \end{aligned}$$